



ALGÈBRE
PAD - Exercices

S. Rigal, D. Ruiz, et J. C. Satgé

October 30, 2008

Table des Matières

1	Espaces vectoriels – Applications linéaires	1
1-1	Exercices corrigés	3
1-1.1	Exercice 1a - Structure d'espace vectoriel	3
1-1.2	Exercice 2a - Base d'un espace vectoriel	4
1-1.3	Exercice 3a - Matrice d'une application linéaire	6
1-1.4	Exercice 4a - Image et noyau d'une application	8
1-2	Exercices avec indications seulement	11
1-2.1	Exercice 1b - Somme directe - Application linéaire	11
1-2.2	Exercice 2b - Base d'un espace vectoriel	12
1-2.3	Exercice 3b - Matrice d'une application linéaire	13
1-2.4	Exercice 4b - Image et noyau d'une application	14
1-3	Devoir à rendre	15
1-3.1	Exercice 1c - Sous espaces vectoriels supplémentaires	15
1-3.2	Exercice 2c - Base d'un espace vectoriel	15
1-3.3	Exercice 3c - Matrice d'une application linéaire	15
1-3.4	Exercice 4c - Image et noyau d'une application	16
2	Matrices – Changement de base	17
2-1	Exercices corrigés	19
2-1.1	Exercice 5a - Calcul matriciel	19
2-1.2	Exercice 6a - Rang d'une matrice	20
2-1.3	Exercice 7a - Changement de bases	21
2-2	Exercices avec indications seulement	24
2-2.1	Exercice 5b - Changement de bases	24
2-2.2	Exercice 6b - Déterminants	24
2-2.3	Exercice 7b - Changement de bases	25
2-3	Devoir à rendre	27
2-3.1	Exercice 5c - Calcul matriciel	27
2-3.2	Exercice 6c - Inversion de matrice	27
2-3.3	Exercice 7c - Changement de bases	28
3	Diagonalisation des endomorphismes	29
3-1	Exercices corrigés	31
3-1.1	Exercice 8a. - Méthode du pivot de Gauss	31

3-1.2	Exercice 9a. Diagonalisation, triangularisation.	32
3-1.3	Exercice 10a. Diagonalisation.	35
3-2	Exercices avec indications seulement	39
3-2.1	Exercice 8b. Méthode du pivot de Gauss.	39
3-2.2	Exercice 9b. Diagonalisation - triangularisation.	39
3-2.3	Exercice 10b. Application de la diagonalisation.	40
3-3	Devoir à rendre	43
3-3.1	Exercice 8c. Méthode du pivot de Gauss	43
3-3.2	Exercice 9c. Application de la diagonalisation.	43
3-3.3	Exercice 10c. Diagonalisation et inversion de matrice.	43

Chapitre 3

Diagonalisation des endomorphismes

3-1 Exercices corrigés

3-1.1 Exercice 8a. - Méthode du pivot de Gauss

1. Résoudre dans \mathbb{R}^3 le système :

$$\begin{cases} x - 2y + 4z = 4 \\ 3x - 4y + 2z = 4 \\ 4x + y - 4z = -1 \end{cases}$$

2. En utilisant les matrices, résoudre dans \mathbb{R}^3 le système :

$$\begin{cases} 2ax - y + 2z = 0 \\ 2x - ay + 2z = -4 \\ 3x + y - az = 1 \end{cases}$$

où a est un paramètre réel.

Corrigé :

1. La première équation sert de pivot :

$$\begin{cases} x - 2y + 4z = 4 & (E_1) \\ 3x - 4y + 2z = 4 & (E_2) \\ 4x + y - 4z = -1 & (E_3) \end{cases} \Leftrightarrow \begin{cases} x - 2y + 4z = 4 & (E_1) \\ 2y - 10z = -8 & (E_2 - 3E_1) \\ 9y - 20z = -17 & (E_3 - 4E_1) \end{cases}$$

La deuxième équation sert à présent de pivot :

$$(S) \Leftrightarrow \begin{cases} x - 2y + 4z = 4 & (E_1) \\ 2y - 10z = -8 & (E_2) \\ 5y = -1 & (E_3 - 2E_2) \end{cases} \Leftrightarrow \begin{cases} x = 28/50 \\ y = -10/50 \\ z = 38/50 \end{cases}$$

2. Le système proposé s'écrit : $\begin{pmatrix} 2a & -1 & 2 & 0 \\ 2 & -a & 2 & -4 \\ 3 & 1 & -a & 1 \end{pmatrix}$ ce qui est équivalent à :

$$\begin{pmatrix} 0 & a^2 - 1 & 2(1 - a) & 4a \\ 2 & -a & 2 & -4 \\ 0 & 1 + \frac{3}{2}a & -a - 3 & 7 \end{pmatrix} \begin{array}{l} L'_1 \leftarrow L_1 - aL_2 \\ L'_2 \leftarrow L_2 \\ L'_3 \leftarrow L_3 - \frac{3}{2}L_2 \end{array} \quad \text{la ligne 2 sert de pivot.}$$

• Si $a^2 - 1 \neq 0$ alors le système devient

$$\begin{pmatrix} 0 & a^2 - 1 & 2(1 - a) & 4a \\ 2 & -a & 2 & -4 \\ 0 & 0 & -a - 3 + \frac{2+3a}{a+1} & 7 + 4a \times \frac{1+3a/2}{1-a^2} \end{pmatrix} \begin{array}{l} L'_1 \\ L'_2 \\ L''_3 \leftarrow L'_3 - \frac{1+3a/2}{-1+a^2} L'_1 \end{array}$$

On obtient :

$$\begin{pmatrix} 0 & a^2 - 1 & 2(1 - a) & 4a \\ 2 & -a & 2 & -4 \\ 0 & 0 & -\frac{a^2+a+1}{a+1} & \frac{7-a^2+4a}{1-a^2} \end{pmatrix}$$

d'où le système triangulaire suivant :

$$\begin{cases} (a^2 - 1)y + 2(1 - a)z = 4a \\ 2x - ay + 2z = -4 \\ -\frac{a^2+a+1}{a+1}z = \frac{7-a^2+4a}{1-a^2} \end{cases} \Leftrightarrow \begin{cases} (a^2 - 1)y + 2(1 - a)\frac{7-a^2+4a}{a^3-1} = 4a \\ 2x - ay + 2\frac{7-a^2+4a}{a^3-1} = -4 \\ z = \frac{7-a^2+4a}{a^3-1} \end{cases}$$

On obtient finalement :

$$\begin{cases} y = \frac{4a^2-2a+14}{a^3-1} \\ x = \frac{3a-5}{a^3-1} \\ z = \frac{7-a^2+4a}{a^3-1} \end{cases}$$

- Si $a = 1$ alors le système devient $\begin{pmatrix} 0 & 0 & 0 & 4 \\ 2 & -1 & 2 & -4 \\ 0 & 5/2 & -4 & 7 \end{pmatrix}$ système incompatible, la 1ère ligne donne $0 = 4$. Il n'y a pas de solutions.

- Si $a = -1$ alors le système devient $\begin{pmatrix} 0 & 0 & 4 & 4 \\ 2 & 1 & 2 & -4 \\ 0 & -1/2 & -2 & 7 \end{pmatrix}$ système compatible,

la solution est : $\begin{pmatrix} x = 4 \\ z = -1 \\ y = -10 \end{pmatrix}$

3-1.2 Exercice 9a. Diagonalisation, triangularisation.

Soit $\{\mathbf{e}_1; \mathbf{e}_2; \mathbf{e}_3\}$ la base canonique de \mathbb{R}^3

Soit u l'endomorphisme dont \mathbf{A} est la matrice dans la base $\{\mathbf{e}_1; \mathbf{e}_2; \mathbf{e}_3\}$.

Dans les trois cas suivants, u est-il diagonalisable ?

Si oui, déterminer une base $\{\tilde{\mathbf{e}}_1; \tilde{\mathbf{e}}_2; \tilde{\mathbf{e}}_3\}$ dans laquelle la matrice de u est diagonale.

Sinon peut-on triangulariser u ?

Déterminer \mathbf{P} la matrice de passage de $\{\mathbf{e}_1; \mathbf{e}_2; \mathbf{e}_3\}$ à $\{\tilde{\mathbf{e}}_1; \tilde{\mathbf{e}}_2; \tilde{\mathbf{e}}_3\}$ et \mathbf{P}^{-1} la matrice de passage de $\{\tilde{\mathbf{e}}_1; \tilde{\mathbf{e}}_2; \tilde{\mathbf{e}}_3\}$ à $\{\mathbf{e}_1; \mathbf{e}_2; \mathbf{e}_3\}$

$$\text{a) } \mathbf{A} = \begin{pmatrix} 2 & 0 & 4 \\ 3 & -4 & 12 \\ 1 & -2 & 5 \end{pmatrix} \quad \text{b) } \mathbf{A} = \begin{pmatrix} -1 & 1 & 1 \\ 1 & -1 & 1 \\ 1 & 1 & -1 \end{pmatrix} \quad \text{c) } \mathbf{A} = \begin{pmatrix} -4 & 0 & -2 \\ 0 & 1 & 0 \\ 5 & 1 & 3 \end{pmatrix}$$

Corrigé :

a) Le polynôme caractéristique de \mathbf{A} est :

$$P_u(\lambda) = \det \begin{vmatrix} 2 - \lambda & 0 & 4 \\ 3 & -4 - \lambda & 12 \\ 1 & -2 & 5 - \lambda \end{vmatrix} = (2 - \lambda)[(\lambda + 4)(\lambda - 5) + 24] + 4[-6 + \lambda + 4]$$

Donc

$$P_u(\lambda) = -\lambda(\lambda - 1)(\lambda - 2)$$

\mathbf{A} a trois valeurs propres distinctes : 0, 1 et 2.

\mathbb{R}^3 étant de dimension 3, on en déduit que \mathbf{A} est diagonalisable : chaque espace propre est de dimension 1.

Déterminons les espaces propres associés à chaque valeur propre (il s'agit de trois droites vectorielles) :

$$\text{Pour } \lambda = 1, \text{ résolvons } \mathbf{A}\mathbf{u} = 1\mathbf{u} \text{ soit } \begin{pmatrix} 2 & 0 & 4 \\ 3 & -4 & 12 \\ 1 & -2 & 5 \end{pmatrix} \begin{pmatrix} x \\ y \\ z \end{pmatrix} = \begin{pmatrix} x \\ y \\ z \end{pmatrix} \Leftrightarrow \begin{cases} x = -4z \\ y = 0 \\ z = z \end{cases}$$

$$\text{donc } V_u(1) = \text{Vect} \left\{ \begin{pmatrix} -4 \\ 0 \\ 1 \end{pmatrix} \right\}$$

$$\text{Pour } \lambda = 2, \text{ résolvons } \mathbf{A}\mathbf{u} = 2\mathbf{u} \text{ soit } \begin{pmatrix} 2 & 0 & 4 \\ 3 & -4 & 12 \\ 1 & -2 & 5 \end{pmatrix} \begin{pmatrix} x \\ y \\ z \end{pmatrix} = 2 \begin{pmatrix} x \\ y \\ z \end{pmatrix} \Leftrightarrow \begin{cases} x = 2y \\ y = y \\ z = 0 \end{cases}$$

$$\text{donc } V_u(2) = \text{Vect} \left\{ \begin{pmatrix} 2 \\ 1 \\ 0 \end{pmatrix} \right\}$$

$$\text{Pour } \lambda = 0, \text{ résolvons } \mathbf{A}\mathbf{u} = 0\mathbf{u} \text{ soit } \begin{pmatrix} 2 & 0 & 4 \\ 3 & -4 & 12 \\ 1 & -2 & 5 \end{pmatrix} \begin{pmatrix} x \\ y \\ z \end{pmatrix} = \begin{pmatrix} 0 \\ 0 \\ 0 \end{pmatrix} \Leftrightarrow \begin{cases} x = -2z \\ y = \frac{3}{2}z \\ z = z \end{cases}$$

$$\text{donc } V_u(0) = \text{Vect} \left\{ \begin{pmatrix} -2 \\ \frac{3}{2} \\ 1 \end{pmatrix} \right\}$$

$$\text{avec : } P = \begin{pmatrix} -4 & 2 & -2 \\ 0 & 1 & \frac{3}{2} \\ 1 & 0 & 1 \end{pmatrix} \text{ et } P^{-1} = \begin{pmatrix} 1 & -2 & 5 \\ \frac{3}{2} & -2 & 6 \\ -1 & 2 & -4 \end{pmatrix}$$

Dans la base formée de vecteurs propres $\left\{ \tilde{\mathbf{e}}_1 \begin{pmatrix} -4 \\ 0 \\ 1 \end{pmatrix}; \tilde{\mathbf{e}}_2 \begin{pmatrix} 2 \\ 1 \\ 0 \end{pmatrix}; \tilde{\mathbf{e}}_3 \begin{pmatrix} -2 \\ \frac{3}{2} \\ 1 \end{pmatrix} \right\}$ la ma-

$$\text{trice de } u \text{ est : } \tilde{A} = \begin{pmatrix} 1 & 0 & 0 \\ 0 & 2 & 0 \\ 0 & 0 & 0 \end{pmatrix}$$

b) Le polynôme caractéristique de \mathbf{A} est :

$$P_u(\lambda) = \det \begin{vmatrix} -1 - \lambda & 1 & 1 \\ 1 & -1 - \lambda & 1 \\ 1 & 1 & -1 - \lambda \end{vmatrix} = (1 - \lambda) \begin{vmatrix} 1 & 1 & 1 \\ 1 & -1 - \lambda & -1 \\ 1 & -1 & -1 - \lambda \end{vmatrix}$$

Donc

$$P_u(\lambda) = (1 - \lambda) \begin{vmatrix} 1 & 1 & 1 \\ 0 & -2 - \lambda & 0 \\ 0 & 0 & -2 - \lambda \end{vmatrix} = -(\lambda - 1)(\lambda + 2)^2$$

\mathbf{A} a deux valeurs propres distinctes. Déterminons les espaces propres.:

Pour $\lambda = 1$, résolvons $\mathbf{A}\mathbf{u} = 1\mathbf{u}$ soit

$$\begin{pmatrix} -1 & 1 & 1 \\ 1 & -1 & 1 \\ 1 & 1 & -1 \end{pmatrix} \begin{pmatrix} x \\ y \\ z \end{pmatrix} = 1 \begin{pmatrix} x \\ y \\ z \end{pmatrix} \Leftrightarrow \begin{cases} x = y \\ y = y \\ z = y \end{cases}$$

donc $V_u(1) = Vect \left\{ \begin{pmatrix} 1 \\ 1 \\ 1 \end{pmatrix} \right\}$

Pour $\lambda = -2$, résolvons $\mathbf{A}\mathbf{u} = -2\mathbf{u}$ soit

$$\begin{pmatrix} -1 & 1 & 1 \\ 1 & -1 & 1 \\ 1 & 1 & -1 \end{pmatrix} \begin{pmatrix} x \\ y \\ z \end{pmatrix} = -2 \begin{pmatrix} x \\ y \\ z \end{pmatrix} \Leftrightarrow x + y + z = 0.$$

donc $V_u(-2) = Vect \left\{ \begin{pmatrix} 1 \\ -1 \\ 0 \end{pmatrix}; \begin{pmatrix} 0 \\ -1 \\ 1 \end{pmatrix} \right\}$

La dimension des espaces propres est égale à l'ordre de multiplicité des valeurs propres donc A est diagonalisable .

avec : $\mathbf{P} = \begin{pmatrix} 1 & 1 & 0 \\ 1 & -1 & -1 \\ 1 & 0 & 1 \end{pmatrix}$ et $\mathbf{P}^{-1} = \frac{1}{3} \begin{pmatrix} 1 & 1 & 1 \\ 2 & -1 & -1 \\ -1 & -1 & 2 \end{pmatrix}$

Dans la base formée de vecteurs propres $\left\{ \tilde{\mathbf{e}}_1 \begin{pmatrix} 1 \\ 1 \\ 1 \end{pmatrix}; \tilde{\mathbf{e}}_2 \begin{pmatrix} 1 \\ -1 \\ 0 \end{pmatrix}; \tilde{\mathbf{e}}_3 \begin{pmatrix} 0 \\ -1 \\ 1 \end{pmatrix} \right\}$, la

matrice est : $\tilde{\mathbf{A}} = \begin{pmatrix} 1 & 0 & 0 \\ 0 & -2 & 0 \\ 0 & 0 & -2 \end{pmatrix}$

c) Le polynôme caractéristique de \mathbf{A} est :

$$P_u(\lambda) = \det \begin{vmatrix} -4 - \lambda & 0 & -2 \\ 0 & 1 - \lambda & 0 \\ 5 & 1 & 3 - \lambda \end{vmatrix} = -(\lambda + 4)[(1 - \lambda)(3 - \lambda)] + 5 \times 2(1 - \lambda)$$

Donc

$$P_u(\lambda) = (\lambda - 1)^2(\lambda + 2)$$

\mathbf{A} a deux valeurs propres distinctes. Déterminons les espaces propres.:

Pour $\lambda = 1$, résolvons $\mathbf{A}\mathbf{u} = 1\mathbf{u}$ soit

$$\begin{pmatrix} -4 & 0 & -2 \\ 0 & 1 & 0 \\ 5 & 1 & 3 \end{pmatrix} \begin{pmatrix} x \\ y \\ z \end{pmatrix} = 1 \begin{pmatrix} x \\ y \\ z \end{pmatrix} \Leftrightarrow \begin{cases} x = \frac{-2}{5}z \\ y = 0 \\ z = z \end{cases}$$

donc $V_u(1) = Vect \left\{ \begin{pmatrix} -2 \\ 0 \\ 5 \end{pmatrix} \right\}$

Pour $\lambda = -2$, résolvons $\mathbf{A}\mathbf{u} = -2\mathbf{u}$ soit

$$\begin{pmatrix} -4 & 0 & -2 \\ 0 & 1 & 0 \\ 5 & 1 & 3 \end{pmatrix} \begin{pmatrix} x \\ y \\ z \end{pmatrix} = -2 \begin{pmatrix} x \\ y \\ z \end{pmatrix} \Leftrightarrow \begin{cases} x = -z \\ y = 0 \\ z = z \end{cases}$$

donc $V_u(-2) = Vect \left\{ \begin{pmatrix} -1 \\ 0 \\ 1 \end{pmatrix} \right\}$.

La dimension des espaces propres n'est pas égale à l'ordre de multiplicité des valeurs propres donc A est n'est pas diagonalisable.

Mais A ayant un polynôme caractéristique scindé (c'est à dire factorisable en facteurs du premier degré) alors A est trigonalisable. Complétons la famille de vecteurs propres

pour avoir une base de \mathbb{R}^3 , par exemple par $\begin{pmatrix} 1 \\ 1 \\ 0 \end{pmatrix}$

Déterminons l'écriture de \mathbf{A} dans la base $\left\{ \begin{pmatrix} -2 \\ 0 \\ 5 \end{pmatrix}; \begin{pmatrix} -1 \\ 0 \\ 1 \end{pmatrix}; \begin{pmatrix} 1 \\ 1 \\ 0 \end{pmatrix} \right\}$, il suffit

d'écrire l'image de $\begin{pmatrix} 1 \\ 1 \\ 0 \end{pmatrix}$ par \mathbf{A} dans cette base .

$$\mathbf{A} \begin{pmatrix} 1 \\ 1 \\ 0 \end{pmatrix} = \begin{pmatrix} -4 & 0 & -2 \\ 0 & 1 & 0 \\ 5 & 1 & 3 \end{pmatrix} \begin{pmatrix} 1 \\ 1 \\ 0 \end{pmatrix} = \begin{pmatrix} -4 \\ 1 \\ 6 \end{pmatrix}$$

On cherche donc α, β, γ tels que

$$\begin{pmatrix} -4 \\ 1 \\ 6 \end{pmatrix} = \alpha \begin{pmatrix} -2 \\ 0 \\ 5 \end{pmatrix} + \beta \begin{pmatrix} -1 \\ 0 \\ 1 \end{pmatrix} + \gamma \begin{pmatrix} 1 \\ 1 \\ 0 \end{pmatrix}$$

On trouve $\begin{cases} \alpha = 1/3 \\ \beta = 13/3 \\ \gamma = 1 \end{cases}$.

Dans la base $\left\{ \begin{pmatrix} -2 \\ 0 \\ 5 \end{pmatrix}; \begin{pmatrix} -1 \\ 0 \\ 1 \end{pmatrix}; \begin{pmatrix} 1 \\ 1 \\ 0 \end{pmatrix} \right\}$ La matrice de u s'écrit donc : $\begin{pmatrix} 1 & 0 & 1/3 \\ 0 & -2 & 13/3 \\ 0 & 0 & 1 \end{pmatrix}$.

Cette matrice est bien triangulaire.

3-1.3 Exercice 10a. Diagonalisation.

Soit f un endomorphisme de \mathbb{R}^3 dont la matrice dans la base canonique est :

$$\mathbf{A} = \begin{pmatrix} 1 & 0 & 0 \\ 0 & a & 1 \\ 0 & -3 & a+4 \end{pmatrix}$$

1. Calculer le polynôme caractéristique de \mathbf{A} . En déduire les valeurs propres de \mathbf{A} .
2. Montrer que \mathbf{A} admet une valeur propre double si et seulement si $a = 0$ ou $a = -2$.
3. Préciser dans les deux cas précédents si \mathbf{A} est diagonalisable.
4. Dans le cas $a = -2$, déterminer une base de chaque espace propre.

Corrigé :

1. Le polynôme caractéristique est :

$$P_f(X) = \begin{vmatrix} 1-X & 0 & 0 \\ 0 & a-X & 1 \\ 0 & -3 & a+4-X \end{vmatrix} = (1-X)[(a-X)(a+4-X) + 3]$$

Donc :

$$P_f(X) = (1-X)(X-a-1)(X-a-3)$$

Le polynôme caractéristique a trois racines : 1 ; $a+1$; $a+3$.

2. Trois cas sont possibles :

- a) Si $a = 0$ alors \mathbf{A} a deux valeurs propres : 1 de multiplicité 2 , et 3 de multiplicité 1 .
- b) Si $a = -2$ alors \mathbf{A} a deux valeurs propres : 1 de multiplicité 2 , et -1 de multiplicité 1 .
- c) Si $a \neq 0$ et $a \neq (-2)$ alors \mathbf{A} a trois valeurs propres simples : 1 ; $a+1$; $a+3$.
 \mathbf{A} est donc diagonalisable.

3. Dans les cas a) et b), pour savoir si \mathbf{A} est diagonalisable, il suffit de vérifier que la dimension des espaces propres est égale à la multiplicité des valeurs propres dans le polynôme caractéristique.

Pour cela il suffit de déterminer le rang de $\mathbf{A} - Id_E$

Cas a):

$$\text{rang}(\mathbf{A} - \mathbf{I}) = \text{rang} \begin{pmatrix} 0 & 0 & 0 \\ 0 & -1 & 1 \\ 0 & -3 & 3 \end{pmatrix} = 1$$

Donc $\dim E_1 = 2$. Et 2 est égal à la multiplicité de la valeur propre 1 . L'autre valeur propre étant simple, l'espace propre associé est de dimension 1 . \mathbf{A} est donc diagonalisable.

Cas b):

$$\text{rang}(\mathbf{A} - \mathbf{I}) = \text{rang} \begin{pmatrix} 0 & 0 & 0 \\ 0 & -3 & 1 \\ 0 & -3 & 1 \end{pmatrix} = 1$$

Donc $\dim E_1 = 2$. Et 2 est égal à la multiplicité de la valeur propre 1. L'autre valeur propre étant simple, l'espace propre associé est de dimension 1. \mathbf{A} est donc diagonalisable.

4. Dans le cas b) déterminons une base de chaque espace propre.

Pour E_1

$$\begin{pmatrix} x \\ y \\ z \end{pmatrix} \in E_1 \Leftrightarrow \begin{cases} -3y + z = 0 \\ -3y + z = 0 \end{cases}$$

$$\text{Donc } E_1 = \text{Vect} \left\{ \begin{pmatrix} 1 \\ 0 \\ 0 \end{pmatrix} ; \begin{pmatrix} 0 \\ 1 \\ 3 \end{pmatrix} \right\}$$

Pour E_{-1}

$$\begin{pmatrix} x \\ y \\ z \end{pmatrix} \in E_{-1} \Leftrightarrow \begin{cases} 2x = 0 \\ -y + z = 0 \\ -3y + 3z = 0 \end{cases}$$

$$\text{Une base de } E_{-1} \text{ est donc : } \left\{ \begin{pmatrix} 0 \\ 1 \\ 1 \end{pmatrix} \right\}$$

3-2 Exercices avec indications seulement

3-2.1 Exercice 8b. Méthode du pivot de Gauss.

1. Résoudre dans \mathbb{R}^3 le système :

$$\begin{cases} 5x + 2y - 4z = 4 \\ x - 10y + 2z = 3 \\ y - 4z = 6 \end{cases}$$

2. En utilisant les matrices, résoudre dans \mathbb{R}^3 le système :

$$\begin{cases} x - 2by + 2z = 0 \\ 2x - 3y + bz = -4 \\ 3x + by - z = 1 \end{cases}$$

où b est un paramètre réel.

Indications :

1. La solution est $\begin{pmatrix} x = 64/97 \\ y = -63/2 * 97 \\ z = -29/97 \end{pmatrix}$

2. La solution est : si $b^2 \neq 3$: $x = 2/7$, $y = \frac{1}{7} \left(\frac{b-32}{b^2-3} \right)$, $z = \frac{1}{7} \left(\frac{32b-3}{b^2-3} \right)$

3-2.2 Exercice 9b. Diagonalisation - triangularisation.

a et b étant deux réels non nuls, on considère la matrice $\mathbf{A} = \begin{pmatrix} 0 & a & b \\ a & 0 & b \\ a & b & 0 \end{pmatrix}$ associée à un endomorphisme f .

1. Calculer le polynôme caractéristique de \mathbf{A} .
2. Pour quelles valeurs du couple (a, b) \mathbf{A} admet- elle une valeur propre double et une valeur propre simple ?
Préciser ces valeurs propres dans chaque cas.
3. En déduire les couples (a, b) pour lesquels \mathbf{A} est trigonalisable et non diagonalisable.
4. Ecrire la forme trigonalisée de \mathbf{A} ainsi que la matrice de passage \mathbf{P} dans les cas suivants :

1er cas : $a = 1$; $b = -2$.

2ème cas : $a = 1$; $b = 1$

Indications :

1. Le polynôme caractéristique est : $(X - a - b)(X + a)(X + b)$
2. On aura une valeur propre double et une simple si et seulement si : $a = b$ ou $b = -2a$ ou $a = -2b$
3. Chercher une base de chaque espace propre, ici, chacun est de dimension 1 Fabriquer une base de \mathbb{R}^3 utilisant les bases précédentes, écrire la matrice dans cette base.

3-2.3 Exercice 10b. Application de la diagonalisation.

Soient x et y deux fonctions de \mathbb{R} dans \mathbb{R} , dérivables, de variable t .

On veut résoudre le système différentiel suivant :

$$\begin{cases} x' = x - y \\ y' = 2x + 4y \end{cases}$$

1. En introduisant les vecteurs : $\mathbf{X} = \begin{pmatrix} x(t) \\ y(t) \end{pmatrix}$ et $\mathbf{X}' = \begin{pmatrix} x'(t) \\ y'(t) \end{pmatrix}$ montrer que le système se met sous la forme : $\mathbf{X}' = \mathbf{A}\mathbf{X}$ où \mathbf{A} est une matrice que vous déterminerez.
2. Montrer que \mathbf{A} est diagonalisable. Déterminer la matrice \mathbf{P} et la matrice diagonale \mathbf{D} telles que : $\mathbf{A} = \mathbf{P}\mathbf{D}\mathbf{P}^{-1}$. Montrer que l'équation différentielle s'écrit alors : $\mathbf{P}^{-1}\mathbf{X}' = \mathbf{D}\mathbf{P}^{-1}\mathbf{X}$
3. Vérifier que : $(\mathbf{P}^{-1}\mathbf{X})' = \mathbf{P}^{-1}\mathbf{X}'$
4. En effectuant le changement de variable : $\mathbf{Y} = \mathbf{P}^{-1}\mathbf{X}$ Montrer que l'équation différentielle s'écrit alors : $\mathbf{Y}' = \mathbf{D}\mathbf{Y}$.
5. En posant : $\mathbf{Y} = \begin{pmatrix} u(t) \\ v(t) \end{pmatrix}$, résoudre le système : $\mathbf{Y}' = \mathbf{D}\mathbf{Y}$; en déduire les solutions du système initial.

Indications :

Il suffit de suivre les indications de l'exercice.

Le système s'écrit :

$$X' = \begin{pmatrix} 1 & -1 \\ 2 & 4 \end{pmatrix} X$$

La matrice $\begin{pmatrix} 1 & -1 \\ 2 & 4 \end{pmatrix}$ est diagonalisable et l'on peut écrire :

$$\begin{pmatrix} 1 & -1 \\ 2 & 4 \end{pmatrix} = P \begin{pmatrix} 2 & 0 \\ 0 & 3 \end{pmatrix} P^{-1} \quad \text{avec} \quad P = \begin{pmatrix} 1 & 1 \\ -1 & -2 \end{pmatrix}$$

Le nouveau système s'écrit après changement d'inconnue :

$$Y' = \begin{pmatrix} 2 & 0 \\ 0 & 3 \end{pmatrix} Y$$

Le système s'écrit alors:

$$\begin{cases} u' = 2u \\ v' = 3v \end{cases}$$

Une fois obtenu Y il suffit de multiplier par P pour retrouver $X = PY$

3-3 Devoir à rendre

3-3.1 Exercice 8c. Méthode du pivot de Gauss

1. Résoudre dans \mathbb{R}^3 le système :
$$\begin{cases} x + ay + a^2z = a^2 \\ ax + y + az = a^2 + a - 1 \\ 2x + ay + az = 2a \end{cases}$$
2. Résoudre dans \mathbb{R}^3 le système :
$$\begin{cases} 2x + by = 2b^2 - 2b \\ bx + 2y = 4b - b^2 \end{cases}$$
3. Résoudre dans \mathbb{R}^3 le système :
$$\begin{cases} x + 3y + 2z = 2 \\ 2x + y - z = -1 \\ 3x - 5y + 4z = -8 \end{cases}$$

3-3.2 Exercice 9c. Application de la diagonalisation.

1. Déterminer les éléments propres de la matrice $\mathbf{A} = \begin{pmatrix} 0 & 1 & 1 & 1 \\ 1 & 0 & 1 & 1 \\ 1 & 1 & 0 & 1 \\ 1 & 1 & 1 & 0 \end{pmatrix}$
2. \mathbf{A} est -elle diagonalisable? Si oui déterminer une base de vecteurs dans laquelle \mathbf{A} est diagonalisable.

Ecrire la forme diagonale de \mathbf{A} .

En déduire \mathbf{A}^n pour n entier naturel

3-3.3 Exercice 10c. Diagonalisation et inversion de matrice.

Soit la matrice A :

$$A = \begin{pmatrix} 1 & 0 & 0 \\ 0 & 1/2 & 1 \\ 0 & 0 & 1 \end{pmatrix}$$

1. Quelles sont les valeurs propres de A ? Montrer que A est diagonalisable.
2. Montrer que A est inversible, calculer son inverse.
3. Y-a-t-il un lien entre les valeurs propres de A et celles de A^{-1} .
4. Etudier la limite de la suite de terme général $u_n = A^n$