

# Partiel de Variable Complexe

(Une feuille A4 recto-verso autorisée)

Samedi 19 Janvier 2008

## Exercice 1

Le but de cet exercice est de déterminer

$$I = \int_0^{+\infty} \frac{\sqrt{x}}{x^3 + 1} dx$$

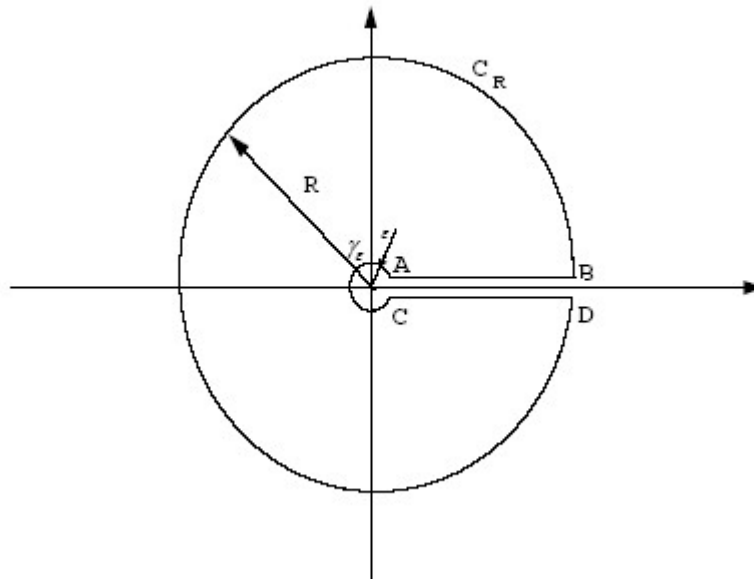
1) Définir la détermination de  $f(z) = \sqrt{z}$  ayant pour coupure le demi axe des réels positifs et qui prend la valeur de  $i$  en  $z=-1$ . Déterminer les valeurs de cette détermination sur le bord supérieur et le bord inférieur de cette coupure.

2) Déterminer les résidus de la fonction

$$g(z) = \frac{\sqrt{z}}{z^3 + 1}$$

en ses points singuliers isolés. Identifier préalablement les 3 points singuliers isolés.

3) Appliquer le théorème des résidus à la fonction  $g$  sur le contour  $AB \cup C_R \cup DC \cup \gamma_\varepsilon$ :



Démontrer avec soin que les intégrales de  $g$  sur les contours circulaires  $C_R$  et  $\gamma_\varepsilon$  tendent vers 0, lorsque  $R \rightarrow +\infty$  et  $\varepsilon \rightarrow 0$  respectivement. En déduire la valeur de l'intégrale  $I$  recherchée.

## Exercice 2

On considère l'équation différentielle

$$f''(t) + 4f'(t) + 4f(t) = g(t), \quad t > 0$$

avec les conditions initiales suivantes

$$f(0) = -2 \text{ et } f'(0) = 8$$

1) En prenant la transformée de Laplace de l'équation précédente, montrer que  $F(p) = TL[f(t)]$  peut s'écrire sous la forme suivante

$$F(p) = A(p) + G(p)B(p)$$

où  $G(p) = TL[g(t)]$  et où  $A(p)$  et  $B(p)$  sont deux fonctions à préciser.

2) Montrer que  $A(p)$  s'écrit sous la forme

$$A(p) = \frac{a_1}{p+2} + \frac{a_2}{(p+2)^2}$$

où  $a_1$  et  $a_2$  sont deux réels à préciser. En déduire à l'aide des tables  $a(t) = TL^{-1}[A(p)]$

3) On considère la fonction  $g(t) = 6e^{-2t}u(t)$ , où  $u(t)$  est l'échelon de Heaviside. Déterminer  $G(p)B(p)$ .

On désire appliquer la formule d'inversion de la transformée de Laplace à la fonction  $G(p)B(p)$ .

Répondre aux questions suivantes :

- définir le contour de Bromwich correspondant à ce problème,
- justifier brièvement que l'intégrale sur le contour circulaire tend vers 0 lorsque  $R \rightarrow \infty$ ,
- calculer les résidus de la fonction  $G(p)B(p)e^{pt}$  en ses points singuliers isolés,
- déterminer la solution de l'équation différentielle  $f(t)$ .

**Exercice 3 : TRANSFORMEE EN Z :**

On considère l'opération qui au signal  $x(n)$  associe le signal  $y_1(n)$  défini par

$$y_1(n) = \sum_{i=n-L}^{n-1} x(i) \quad (1)$$

1. Cette opération décrit-elle un filtre linéaire ? Pourquoi ? Si oui, donner sa fonction de transfert  $H_1(z)$  ainsi que sa réponse impulsionnelle  $h_1(z)$ .
2. Soit le signal  $s_1(n)$  défini par

$$\begin{aligned} s_1(i) &= 0 \text{ si } i \leq 0 \\ s_1(i) &= i \text{ si } i \in \{1, \dots, L\} \\ s_1(i) &= L \text{ si } i > L \end{aligned}$$

Montrer que la transformée en Z de  $s_1$  est

$$S_1(z) = \frac{z^{-1}(1 - z^{-L})}{(1 - z^{-1})^2}$$

3. Calculer  $Y_1(z)$  lorsque  $x(n) = u(n)$  (échelon de Heaviside). En déduire la *réponse indicielle* du système, définie comme la sortie du système lorsque l'entrée est l'échelon de Heaviside.
4. On considère l'opération qui au signal  $x(n)$  associe le signal  $y_2(n)$  défini par

$$y_2(n) = \sum_{i=n+1}^{n+L} x(i) \quad (2)$$

Déterminer la réponse indicielle de ce système en utilisant uniquement la relation (2). Tracer cette réponse indicielle.

5. Soit finalement le système défini par

$$y(n) = - \sum_{i=n-L}^{n-1} x(i) + \sum_{i=n+1}^{n+L} x(i)$$

Déterminer la réponse indicielle de ce système. Quel est l'effet de ce système sur le signal représenté sur la figure 1. Donner une application pratique de ce résultat.

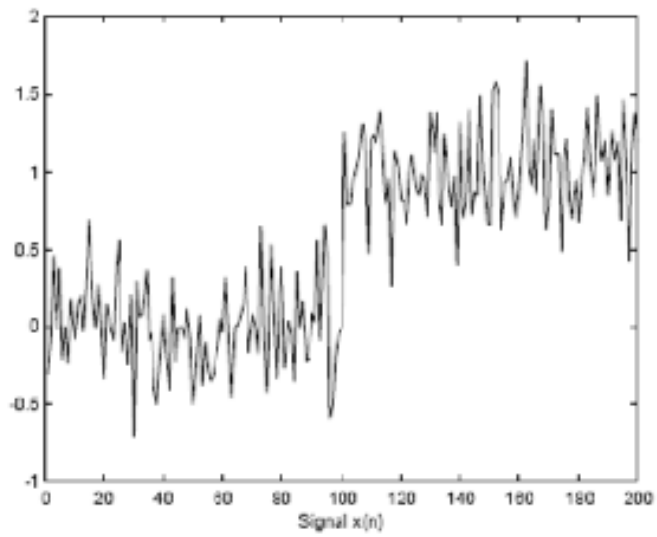


Figure 1 : Signal  $x(n)$ .

## Rappels

Fonction	TL
$f(t)$	$F(p)$
$(-1)^n t^n f(t)$	$\frac{d^n}{dp^n} F(p)$
$f^{(n)}(t)$	$p^n F(p) - p^{n-1} f(0^+) - \dots - f^{(n-1)}(0^+)$
$\int_0^t f(u) du$	$\frac{F(p)}{p}$
$\frac{f(t)}{t}$	$\int_p^\infty F(p) dp$
$e^{at} f(t)$	$F(p-a)$
$f(t-a)U(t-a)$	$e^{-ap} F(p)$
$f\left(\frac{t}{k}\right)$	$kF(kp)$
$\int_0^t f(u)g(t-u)du$	$F(p)G(p)$

Fonction	TL	Convergence
$u(t)$	$\frac{1}{p}$	$x_c = 0$
$e^{\alpha t} u(t), \alpha \in \mathbb{C}$	$\frac{1}{p-\alpha}$	$x_c = \operatorname{Re} \alpha$
$e^{i\omega t} u(t), \omega \in \mathbb{R}$	$\frac{1}{p-i\omega}$	$x_c = 0$
$ch(\alpha t) u(t), \alpha \in \mathbb{C}$	$\frac{p}{p^2-\alpha^2}$	$x_c = \sup(\operatorname{Re}(\alpha), \operatorname{Re}(-\alpha))$
$sh(\alpha t) u(t), \alpha \in \mathbb{C}$	$\frac{\alpha}{p^2-\alpha^2}$	$x_c = \sup(\operatorname{Re}(\alpha), \operatorname{Re}(-\alpha))$
$\cos(\omega t) u(t), \omega \in \mathbb{R}$	$\frac{p}{p^2+\omega^2}$	$x_c = 0$
$\sin(\omega t) u(t), \omega \in \mathbb{R}$	$\frac{\omega}{p^2+\omega^2}$	$x_c = 0$
$t^n u(t), n \in \mathbb{N}$	$\frac{n!}{p^{n+1}}$	$x_c = 0$
$t^n e^{\alpha t} u(t), n \in \mathbb{N}, \alpha \in \mathbb{C}$	$\frac{n!}{(p-\alpha)^{n+1}}$	$x_c = \operatorname{Re} \alpha$
$t^\alpha u(t), \alpha \in ]-1, +\infty[$	$\frac{\Gamma(\alpha+1)}{p^{\alpha+1}}$	$x_c = 0$

Fonction	TZ
$f(n)$	$F(z)$
$f(n-n_0)$	$z^{-n_0} F(z)$
$a^n f(n)$	$F\left(\frac{z}{a}\right)$
$nf(n)$	$-z \frac{dF(z)}{dz}$
$f(n) * g(n) = \sum_{k=-\infty}^{+\infty} f(k)g(n-k)$	$F(z)G(z)$