

Correction Partiel FPV

①

Faédéric Messine

① Continuité et Différentiabilité

Total sur 21

5,5: 1, 1.5, 1.5, 1.5

$$f_1(x, y) = \begin{cases} \frac{|xy|}{x^2+y^2-|xy|} & \text{si } (x, y) \neq (0, 0) \\ 0 & \text{sinon} \end{cases}$$

$\rightarrow f_1$ est \mathcal{C}^1 sur $\mathbb{R}^2 \setminus \{(0, 0)\}$ d'après les th. de composition de fonctions continues et différentiables.
 \rightarrow en $(0, 0)$, sur la direction $y=x$,

$$f_1(x, x) = \frac{x^2}{x^2+x^2-x^2} = 1$$

$$\text{donc } \lim_{x \rightarrow 0} f_1(x, x) = 1 \neq 0$$

donc f_1 n'est pas continue en $(0, 0)$

et n'est pas non plus différentiable en $(0, 0)$

$$f_2(x, y) = \begin{cases} \frac{(xy)^2}{x^2+y^2-|xy|} & \text{si } (x, y) \neq (0, 0) \\ 0 & \text{sinon} \end{cases}$$

$\rightarrow f_2$ est \mathcal{C}^1 sur $\mathbb{R}^2 \setminus \{(0, 0)\}$ d'après les th. de comp de fonctions continues et différentiables.

\rightarrow en $(0, 0)$

$$\text{En utilisant : } (|x-y|)^2 = x^2+y^2-2|xy| \geq 0$$

$$\text{on a } x^2+y^2-|xy| \geq |xy|$$

$$\text{d'où } (xy)^2 \leq (x^2+y^2-|xy|)^2$$

donc

$$|f_2(x, y)| \leq x^2+y^2-|xy|$$

et donc

$$0 \leq \lim_{(x, y) \rightarrow (0, 0)} |f_2(x, y)| \leq 0$$

ce qui montre la continuité de f_2 en $(0,0)$. (2)

f_2 est-elle différentiable en $(0,0)$?

au vu de la définition si elle l'était, on aurait

$$\frac{\partial f(0,0)}{\partial x} = \frac{\partial f(0,0)}{\partial y} = 0$$

Etudions maintenant

$$\varepsilon(h,k) = \frac{f(h+k, h+k) - f(0,0)}{\|(h,k)\|} = \frac{(hk)^2}{h^2+k^2 - |hk|} \times \frac{1}{\|(h,k)\|}$$

on a q que $\varepsilon(h,k) = |\varepsilon(h,k)|$.

$$\varepsilon(h,k) \leq (h^2+k^2 - |hk|) \times \frac{1}{\sqrt{h^2+k^2}} \leq (h^2+k^2) \times \frac{1}{\sqrt{h^2+k^2}}$$

$$\leq \sqrt{h^2+k^2}$$

on a lieu que $\lim_{(h,k) \rightarrow (0,0)} \varepsilon(h,k) = 0$

donc f_2 est bien différentiable en $(0,0)$.

rq- vu en exo

$$f_3(x,y) = \begin{cases} \frac{x^2 y}{x^2+y^2} + 1 & \text{si } (x,y) \neq (0,0) \\ 1 & \text{sinon} \end{cases}$$

rq f_3 est \mathcal{C}^1 sur $\mathbb{R}^2 \setminus \{(0,0)\}$ d'après le th. général.

Sur cet exercice, on ne peut pas raisonner comme d'habitude sur $|f_3(x,y)|$ qui tend vers 0, car on doit montrer que cela tend vers 1 (pour avoir la continuité), il faut en plus un minorant.

$$|f_3(x,y)| = \left| \frac{x^2 y}{x^2+y^2} + 1 \right|$$

$$\text{d'où } |f_3(x,y)| \leq \left| \frac{x^2 y}{x^2+y^2} \right| + 1$$

disons que $\left| \frac{x^2 y}{x^2+y^2} \right| \xrightarrow{q.d.} 0$ qd $(x,y) \rightarrow (0,0)$

ne suffit pas pour dire que
 $\lim_{(x,y) \rightarrow (0,0)} f_3(x,y) = 1$ on a seulement

$$\boxed{-1 \leq \lim_{(x,y) \rightarrow (0,0)} f_3(x,y) \leq 1} \quad \text{avec le majorant seulement}$$

donc on ne peut conclure comme cela.

→ Considérons donc seulement $\frac{x^2 y}{x^2 + y^2} = g(x, y)$

Dans ce cas,

$$|g(x, y)| \leq \frac{x^2 |y|}{x^2 + y^2}$$

en prenant comme majorant
 $x^2 \leq x^2 + y^2$ et $|y| \leq \sqrt{x^2 + y^2}$

$$\text{on a } |g(x, y)| \leq \frac{(x^2 + y^2)^{3/2}}{x^2 + y^2} = \sqrt{x^2 + y^2} \rightarrow 0 \text{ qd } (x, y) \rightarrow (0, 0)$$

$$\text{donc } \lim_{(x,y) \rightarrow (0,0)} g(x, y) = 0$$

$$\text{et donc } \lim_{(x,y) \rightarrow (0,0)} f_3(x, y) = \lim_{(x,y) \rightarrow (0,0)} g(x, y) + 1 = 1$$

d'où f_3 est bien continue en $(0, 0)$

→ f_3 est elle différentiable en $(0, 0)$.

Si elle est différentiable en $(0, 0)$ on a forcément

$$\text{que } \frac{\partial f(0,0)}{\partial x} = \frac{\partial f(0,0)}{\partial y} = 0 \quad \text{car } f(0,0) = \frac{1}{3} \text{ constante}$$

$$\text{Donc } \varepsilon(h, k) = \frac{f_3(h, k) - f_3(0,0)}{\|(h, k)\|} = \frac{g(h, k)}{\|(h, k)\|}$$

on avait tout à l'heure le majorant suivant

(4)

$$|g(x, y)| \leq \sqrt{x^2 + y^2}$$

on voit bien que ce majorant ne permet pas de conclure pour la limite de $|k(h, h)| (\leq 1)$.
cela voudrait-il dire que f_3 n'est pas différentiable en $(0, 0)$?

→ sur la direction $h = h$ on a :

$$\varepsilon(h, h) = \frac{g(h, h)}{\sqrt{2} |h|} \quad \text{~~ne tend pas vers 0~~} = \frac{1}{\sqrt{2}} \times \frac{|h|^3}{|h|(2h^2)}$$

$$= \frac{\sqrt{2}}{4} \times \frac{|h|^3}{|h|^3} = \frac{\sqrt{2}}{4} \neq 0$$

Donc f_3 n'est pas différentiable en $(0, 0)$

$$f_4(x, y) = \begin{cases} \frac{x^3 y^2 - y^2 - 3x^2 y^2 + 3x y^2}{\sqrt{(x-1)^2 + y^2}} & \text{si } (x, y) \neq (1, 0) \\ 0 & \text{sinon} \end{cases}$$

Il y a une petite erreur dans l'énoncé, le pb est que cette fonction n'est pas définie en $(1, 0)$, et donc elle n'est pas continue, ni différentiable en $(1, 0)$.

De plus, elle est parfaitement définie sur tout $\mathbb{R}^2 \setminus \{(1, 0)\}$, et donc d'après les théorèmes généraux sur la composition des fonctions continues et différentiables, ~~elle~~ f_4 est continue et différentiable sur $\mathbb{R}^2 \setminus \{(1, 0), (0, 0)\}$.

Est-elle continue en $(0, 0)$ car on a 2 définitions et il faut qu'elles coïncident.

Appelons $g(x,y) = \frac{x^3 y^2 - y^2 - 3x^2 y^2 + 3xy^2}{\sqrt{(x-1)^2 + y^2}}$ (5)

$$= \frac{y^2(x-1)^3}{\sqrt{(x-1)^2 + y^2}}$$

$$g(0,0) = 0 = df_h(0,0).$$

Donc f_h est continue en $(0,0)$ (même définition)
 f_h est elle différentiable en $(0,0)$?
 J'ai aussi il faut que les définitions
 coïncident :

$$\frac{\partial f_h(0,0)}{\partial x} = \frac{\partial g(0,0)}{\partial x} = 0$$

$$\frac{\partial g(0,0)}{\partial x} = \frac{3(x-1)^2 y^2 \sqrt{(x-1)^2 + y^2} + y^2(x-1)^3 \frac{x(x-1)}{2((x-1)^2 + y^2)^{3/2}}}{(x-1)^2 + y^2}$$

$$= 0 \quad (\text{car } y^2 \text{ est en facteur}).$$

$$\frac{\partial g(0,0)}{\partial y} = \frac{2y(x-1)^3 \sqrt{(x-1)^2 + y^2} + y^2(x-1)^3 \frac{2y}{2((x-1)^2 + y^2)^{3/2}}}{(x-1)^2 + y^2}$$

$$= 0 \quad (\text{car } y=0 \text{ et } y^2=0)$$

Donc f_h est aussi différentiable en $(0,0)$.

Exo 2. Dérivation 3 pts

$$\varphi(x_1, x_2) = (x_1^2, x_2^2, 2x_1 x_2)$$

$$f(x_1, x_2, x_3) = \sqrt{x_1 + x_2 + x_3}$$

1. $f: \mathbb{R}^3 \rightarrow \mathbb{R}$

$$\nabla f(x_1, x_2, x_3) = \begin{pmatrix} \frac{1}{2\sqrt{x_1 + x_2 + x_3}} \\ \frac{1}{2\sqrt{x_1 + x_2 + x_3}} \\ \frac{1}{2\sqrt{x_1 + x_2 + x_3}} \end{pmatrix}$$

(6)

$$\Phi: \mathbb{R}^2 \rightarrow \mathbb{R}^3$$

→ Matrice Jacobienne

$$\begin{aligned} J_{\Phi}(x_1, x_2, x_3) &= \begin{pmatrix} \frac{\partial \Phi_1(x)}{\partial x_1} & \frac{\partial \Phi_1(x)}{\partial x_2} \\ \frac{\partial \Phi_2(x)}{\partial x_1} & \frac{\partial \Phi_2(x)}{\partial x_2} \\ \frac{\partial \Phi_3(x)}{\partial x_1} & \frac{\partial \Phi_3(x)}{\partial x_2} \end{pmatrix} \\ &= \begin{pmatrix} 2x_1 & 0 \\ 0 & 2x_2 \\ 2x_2 & 2x_1 \end{pmatrix} \end{aligned}$$

$$\begin{aligned} f \circ \Phi(x) &= f(x_1^2, x_2^2, 2x_1x_2) = \sqrt{x_1^2 + x_2^2 + 2x_1x_2} \\ &= \sqrt{(x_1 + x_2)^2} \\ &= |x_1 + x_2| \end{aligned}$$

not, $h(x) = f \circ \Phi(x) = |x_1 + x_2|$

$$h: \mathbb{R}^2 \rightarrow \mathbb{R}$$

$$\nabla h(x_1, x_2) = \begin{pmatrix} \frac{|x_1 + x_2|}{x_1 + x_2} \\ \frac{|x_2 + x_1|}{x_1 + x_2} \end{pmatrix}$$

dépend du signe de $x_1 + x_2$ si > 0
 $\Rightarrow \nabla h(x_1, x_2) = \begin{pmatrix} 1 \\ 1 \end{pmatrix}$

$$\text{si } < 0 \quad \nabla h(x_1, x_2) = \begin{pmatrix} -1 \\ -1 \end{pmatrix}$$

⚠ Attention h n'est pas différentiable en $(0, 0)$!
 et plus généralement

h n'est différentiable que

$$\text{sur } \mathcal{D} = \{(x_1, x_2) \mid x_1 \neq -x_2\}$$

(Ceci n'était pas demandé ni explicitement...)

2. Dérivées secondes:

$$H_f(x) = \begin{pmatrix} \frac{\partial}{\partial x_1} \frac{1}{2\sqrt{u}} & \frac{\partial}{\partial x_2} \frac{1}{2\sqrt{u}} & \frac{\partial}{\partial x_3} \frac{1}{2\sqrt{u}} \\ & // & \\ & & // \end{pmatrix}$$

en plus tout est symétrique en x :

$$\frac{\partial}{\partial x_i} \frac{1}{2\sqrt{x_1+x_2+x_3}} = \frac{\partial}{\partial x_i} \frac{1}{2\sqrt{u}} = -\frac{1}{2} \frac{\frac{\partial \sqrt{u}}{\partial x_i}}{\sqrt{u}^2}$$

$$= -\frac{1}{4(u)^{3/2}} \quad \forall i \in \{1, 2, 3\}$$

avec $u = x_1 + x_2 + x_3$

d'où

$$H_f(x) = \begin{pmatrix} -\frac{1}{4u^{3/2}} & -\frac{1}{4u^{3/2}} & -\frac{1}{4u^{3/2}} \\ -\frac{1}{4u^{3/2}} & -\frac{1}{4u^{3/2}} & -\frac{1}{4u^{3/2}} \\ -\frac{1}{4u^{3/2}} & -\frac{1}{4u^{3/2}} & -\frac{1}{4u^{3/2}} \end{pmatrix} = -\frac{1}{4u^{3/2}} \begin{pmatrix} 1 & 1 & 1 \\ 1 & 1 & 1 \\ 1 & 1 & 1 \end{pmatrix}$$

• Pour h .

si $x_1 + x_2 > 0$,

$$H_h(x) = \begin{pmatrix} 0 & 0 \\ 0 & 0 \end{pmatrix}$$

et si $x_1 + x_2 < 0$

$$H_h(x) = \begin{pmatrix} 0 & 0 \\ 0 & 0 \end{pmatrix}$$

③. Optimisation [6,5 points]

Rappel. $\lim_{x \rightarrow 0^+} x \ln x = 0$

$x \in \mathbb{R}_*^+$ car $\ln x$ est défini sur \mathbb{R}_*^+

$$f(x, y) = \begin{cases} (x^2 + y^2) \ln(x^2 + y^2), & \text{si } (x, y) \neq (0, 0) \\ 0 & \text{sinon.} \end{cases}$$

1. Continuité à $(0, 0)$?

Oui car si on pose $z = x^2 + y^2$ $z \geq 0$.

on a bien que $\lim_{z \rightarrow 0^+} z \ln z = \lim_{(x, y) \rightarrow (0, 0)} (x^2 + y^2) \ln(x^2 + y^2) = 0$

Donc f est continue.

2. f est-elle différentiable en $(0,0)$?
si elle est différentiable alors

$$\frac{\partial f(0,0)}{\partial x} = \frac{\partial f(0,0)}{\partial y} = 0 \text{ car } f(0,0) = 0.$$

d'où

$$\varepsilon(h, k) = \frac{(h^2+k^2) \ln(h^2+k^2)}{\|(h, k)\|}$$

$$= \sqrt{h^2+k^2} \ln(\sqrt{h^2+k^2})^2$$

$$= 2\sqrt{h^2+k^2} \ln(\sqrt{h^2+k^2})$$

en posant $z = \sqrt{h^2+k^2}$ ($z \geq 0$)

$$\lim_{(h,k) \rightarrow (0,0)} \varepsilon(h, k) = \lim_{z \rightarrow 0^+} 2z \ln z = 0$$

D'où f est bien différentiable en $(0,0)$.

3.

$$\frac{\partial f(x,y)}{\partial x} = 2x \ln(x^2+y^2) + \frac{(x^2+y^2) 2x}{(x^2+y^2)}$$

$$= 2x(\ln(x^2+y^2) + 1)$$

et par symétrie:

$$\frac{\partial f(x,y)}{\partial y} = 2y(\ln(x^2+y^2) + 1)$$

le gradient s'annule en $(0,0)$, mais aussi quand $\ln(x^2+y^2) = -1$

donc qd $\boxed{x^2+y^2 = e^{-1}}$

Donc le gradient s'annule aussi sur $\mathcal{C} = \{(x,y) \mid x^2+y^2 = e^{-1}\}$

\mathcal{C} étant un cercle de centre $(0,0)$ et de rayon $\sqrt{e^{-1}}$ ⑨
rq- les points $(0, \sqrt{e^{-1}})$ et $(\sqrt{e^{-1}}, 0)$ sont sur le cercle.
 $\sqrt{e^{-1}} \approx 0.6065...$

4. Le point $(0,0)$ est un point où le gradient est nul, il est donc intéressant de le considérer de manière particulière

$$f(0,0) = 0$$

En remarquant que dans un voisinage de $(0,0)$, i.e.

$$\forall (x,y) \in \mathcal{B}_r((0,0)) = \{(x,y) \mid x^2 + y^2 < r\}$$

$$\text{si } r < 1$$

$$\text{alors } (x^2 + y^2) \geq 0$$

$$\text{et } \ln(x^2 + y^2) < 0$$

car $\ln 1 = 0$
et \ln est croissante sur \mathbb{R}_+^* .

$$\text{donc } \forall (x,y) \in \mathcal{B}_r((0,0)),$$

$$f(x,y) \leq 0 = f(0,0)$$

Donc. $(0,0)$ est un maximum local.

5. (De manière intuitive + ou -)

Comme $(0,0)$ est un maximum la fonction est concave autour de ce point dans un certain voisinage jusqu'à ce que le gradient s'annule à nouveau sur le cercle \mathcal{C} .

Que se passe-t-il après ?

C'est à dire pour tous les points t_q .

$$x^2 + y^2 > e^{-1}$$

on voit que pour les points $(x, y) t_q$

$$e^{-1} \leq x^2 + y^2 \leq 1$$

$$f(x, y) \leq 0 (= f(0, 0))$$

et quand $x^2 + y^2 = 1$

$$f(x, y) = 1 \times \ln 1 = 0.$$

Donc sur $\mathcal{L}_2 = \{(x, y) t_q x^2 + y^2 = 1\}$

on est revenu au niveau du maximum en $(0, 0)$: c'est donc bien un maximum local

En remarquant que quand $x^2 + y^2 > 1$

$$\ln(x^2 + y^2) > 0 \text{ et } x^2 + y^2 \text{ aussi}$$

$$(x^2 + y^2) \ln(x^2 + y^2) > 0 \text{ et td vers } +\infty \text{ qd } \|(x, y)\| \rightarrow +\infty.$$

$$\text{car } x^2 + y^2 = \|(x, y)\|^2$$

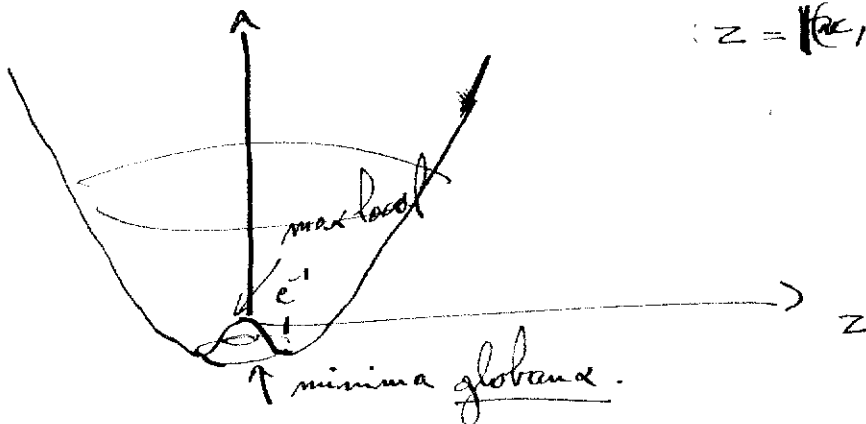
Intuitivement, on peut dire que tous les points sur \mathcal{L} sont les minima globaux de f .

Allure : symétrie entre x et y .

on peut considérer le pb équivalent d'une seule variable

$$\|(x, y)\|^2 \text{ du } \|(x, y)\|^2 = |z| \ln |z|$$

$$: z = \|(x, y)\|^2$$



④ Formes Différentielles. 5 points

1.) $\omega_1 = \underbrace{(x^2 + xy)}_{P(x,y)} dx + \underbrace{\left(\frac{x}{2} + y^2\right)}_{Q(x,y)} dy$

$$\frac{\partial P(x,y)}{\partial y} = x \quad \text{et} \quad \frac{\partial Q(x,y)}{\partial x} = \frac{1}{2}$$

ce n'est pas une forme exacte.

2.) $\omega_2 = \underbrace{(\arctan(xy) + \ln(xyz) + 1)}_{P(x,y,z)} dx + \underbrace{(\arctan(xy) + \frac{x}{y} + z^2)}_{Q(x,y,z)} dy + \underbrace{(\ln(xyz) + 1)}_{R(x,y,z)} dz$

$$\frac{\partial Q(x,y,z)}{\partial z} = 2z$$

$$\frac{\partial R(x,y,z)}{\partial y} = \frac{xz}{xyz} = \frac{1}{y}$$

ce n'est pas une forme différentielle.

3.) $\omega_3 = \underbrace{\left(\frac{1}{x} + e^{xy}\right)}_{P(x,y,z)} dx + \underbrace{\left(\frac{1}{y^2} + e^{xy}\right)}_{Q(x,y,z)} dy + \underbrace{\left(\frac{1}{1+z^2}\right)}_{R(x,y,z)} dz$

$$\frac{\partial P(x,y,z)}{\partial z} = 0 \quad \text{et} \quad \frac{\partial R(x,y,z)}{\partial x} = 0$$

même chose avec $\frac{\partial Q(x,y,z)}{\partial y} = 0 = \frac{\partial R(x,y,z)}{\partial z}$

Il reste

$$\frac{\partial P(x,y,z)}{\partial y} = xe^{xy}$$

$$\frac{\partial Q(x,y,z)}{\partial x} = ye^{xy} \neq$$

Ce n'est donc pas une forme différentielle.

(12)

29- Il y avait un erreur dans le texte

$$\omega_3 = \left(\frac{1}{x} + \frac{e^{xy}}{x} \right) dx + \left(\frac{1}{y^2} + \frac{e^{xy}}{y} \right) dy + \left(\frac{1}{1+z^2} \right) dz$$

qui elle était une forme différentielle.
c'était ainsi plus simple.

$$\omega_4 = \frac{\underbrace{(\ln(x^2-1) + y^2)}_{P(x,y)} dx + \underbrace{(2xy - y^2)}_{Q(x,y)} dy}{}$$

$$\left| \frac{\partial P(x,y)}{\partial y} = 2y = \frac{\partial Q(x,y)}{\partial x} \right|$$

c'est une forme différentielle.

2). Comme ω_1, ω_2 et aussi ω_3 (à cause de l'erreur d'énoncé) ne sont pas des différentielles on n'a rien à faire!

3). Considérons ω_4 .

Que peut-on dire de $(\sqrt{2}, 0)$?

$$\text{on a } F(\sqrt{2}, 0) = \ln(\sqrt{2}^2 - 1) = \ln 1 = 0$$

$$Q(\sqrt{2}, 0) = 0$$

$$\text{or } \omega_4 = dF_4$$

$$\text{et } \frac{\partial f_4}{\partial x}(\sqrt{2}, 0) = \frac{\partial f_4}{\partial y}(\sqrt{2}, 0) = 0$$

Donc $(\sqrt{2}, 0)$ est un point où le gradient s'annule pour f_4 .

Calculons les dérivées secondes :

(13)

$$\frac{\partial^2 f_h(x,y)}{\partial x^2} = \frac{\partial}{\partial x} P(x,y) = \frac{2x}{(x^2-1)}$$

$$\frac{\partial^2 f_h(x,y)}{\partial y^2} = \frac{\partial}{\partial y} Q(x,y) = 2x - 2y.$$

$$\frac{\partial}{\partial x} \frac{\partial}{\partial y} f_h(x,y) = 2y \quad (\text{cf. 1.})$$

on a donc en $(\sqrt{2}, 0)$

$$s = 0$$

$$u = 2\sqrt{2}$$

$$t = 2\sqrt{2}$$

$$\Delta' = s^2 - ut = -8 < 0$$

$$u > 0 \Rightarrow (\sqrt{2}, 0)$$

est un minimum
local.

Fin

Commentaires :

①. questions 1) et 2) ont été vues au
exercices à rendre.

3) présentait une petite difficulté

4) ne présentait pas de difficulté particulière

②. Application directe du calcul des gradients,
Localisation et Hesse. Une petite difficulté à
cause de $f \circ \phi$ pas dérivable en $x_1 = -x_2$ mais
ce n'est pas pris en compte dans la notation.

③. Assez facile après correction, mais assez
intuitif tout de même. Il fallait se
représenter la fonction dans une direction
pour avoir les idées.

④. FACILE.

Complément
~~Mathématiques~~ pour la question 3.4.

Point (0,0)?

$$\frac{\partial f(x,y)}{\partial x} = 2x (\ln(x^2+y^2)+1)$$

$$\frac{\partial f(x,y)}{\partial y} = 2y (\ln(x^2+y^2)+1)$$

En calculant les dérivées secondes:

$$\frac{\partial^2 f(x,y)}{\partial x^2} = 2 \ln(x^2+y^2) + 2 + 2x \left(\frac{2x}{x^2+y^2} \right)$$

$$= 2 \ln(x^2+y^2) + 2 + \frac{4x^2}{x^2+y^2}$$

par symétrie

$$\frac{\partial^2 f(x,y)}{\partial y^2} = 2 \ln(x^2+y^2) + 2 + \frac{4y^2}{x^2+y^2}$$

$$\frac{\partial^2 f(x,y)}{\partial x \partial y} = 2y \frac{2x}{x^2+y^2} = \frac{4xy}{x^2+y^2}$$

D'au en (0,0) on a:

$$r = ?$$

$$s = ?$$

$$t = ?$$

car ce n'est pas dérivable
 2 fois ! Directement

ça aurait été intéressant de montrer
 cela.

(Dans le meilleur des cas $x=0, s=0, t=0$
 mais c'est impossible ici car $\ln(x^2+y^2) \rightarrow \infty$
 qd $x^2+y^2 \rightarrow 0^+$)

→ En $(x,y) \in \mathcal{E}$.

$$r = -2 + 2 + \frac{4x^2}{e^{-1}} = \frac{4x^2}{e^{-1}} = 4e x^2$$

$$t = \frac{4y^2}{e^{-1}} = 4e y^2$$

$$s = \frac{4xy}{e^{-1}} = 4e xy$$

$$\Delta' = s^2 - rt = \cancel{16e^2 x^2 y^2}$$

$$\Delta' = 16e^2 x^2 y^2 - 16e^2 x^2 y^2 = 0$$

On ne peut pas conclure non plus!