

Exercices pour le chapitre 1 : Algèbre linéaire et tenseurs

Version 9 septembre 2018

1 Exercices de niveau I

NIVEAU I Questions simples

- 1) Écrire $\underline{u} \cdot \underline{v}$, $\underline{v} = \underline{A} \cdot \underline{u}$, $\underline{u} \cdot \underline{C} \cdot \underline{v}$ et $\underline{B} = \underline{u} \otimes \underline{v}$ en notations indicées en utilisant la convention de sommation d'Einstein.
 $\underline{u} \cdot \underline{v} = u_i v_i$, $\underline{v} = A_{ij} u_j$, $\underline{u} \cdot \underline{C} \cdot \underline{v} = u_i C_{ij} v_j$ et $B_{ij} = u_i v_j$.
- 2) Écrire $\underline{C} = \underline{A} \cdot \underline{B}$, $\underline{A} : \underline{B}$, $\underline{w} = \underline{u} \wedge \underline{v}$ et $(\underline{u}, \underline{v}, \underline{w})$ en notations indicées en utilisant la convention de sommation d'Einstein.
 $C_{ij} = A_{il} B_{lj}$, $\underline{A} : \underline{B} = A_{ij} B_{ji}$, $w_i = \epsilon_{ijk} u_j v_k$ et $(\underline{u}, \underline{v}, \underline{w}) = \epsilon_{ijk} u_i v_j w_k$.
- 3) Calculer le produit mixte $(\underline{e}_1, \underline{e}_2, \underline{e}_3)$. On considère $\underline{K} = 2 \underline{e}_1 \otimes \underline{e}_1 + 2 \underline{e}_1 \otimes \underline{e}_2 + \underline{e}_3 \otimes \underline{e}_3$. Calculer les parties symétrique \underline{D} et antisymétrique $\underline{\Omega}$ de \underline{K} .
 On considère $\underline{\sigma} = 2 \underline{e}_1 \otimes \underline{e}_1 + \underline{e}_1 \otimes \underline{e}_2 + \underline{e}_2 \otimes \underline{e}_1 + \underline{e}_3 \otimes \underline{e}_3$. Calculer les parties sphérique $\underline{\sigma}^{(s)}$ et déviatorique $\underline{\sigma}^{(d)}$.
 On a $(\underline{e}_1, \underline{e}_2, \underline{e}_3) = 1$. On a $\underline{D} = 2 \underline{e}_1 \otimes \underline{e}_1 + \underline{e}_1 \otimes \underline{e}_2 + \underline{e}_2 \otimes \underline{e}_1 + \underline{e}_3 \otimes \underline{e}_3$ et $\underline{\Omega} = \underline{e}_1 \otimes \underline{e}_2 - \underline{e}_2 \otimes \underline{e}_1$. On a $\underline{\sigma}^{(s)} = \underline{I}$ et $\underline{\sigma}^{(d)} = \underline{e}_1 \otimes \underline{e}_1 - \underline{e}_2 \otimes \underline{e}_2 + \underline{e}_1 \otimes \underline{e}_2 + \underline{e}_2 \otimes \underline{e}_1$.
- 4) Calculer $\text{grad } B$, $\text{div } \underline{V}$, ΔB et $\text{rot } \underline{V}$ pour $B(\underline{x}) = \underline{x}^2$ et $\underline{V} = \text{grad } B$.
 $\text{grad } B = 2 \underline{x}$, $\text{div } \underline{V} = \Delta B = 6$ et $\text{rot } \underline{V} = \underline{0}$.
- 5) Calculer $\text{grad } \underline{V}$, $\underline{U} \cdot \text{grad } \underline{V}$, $\text{grad } \underline{V} \cdot \underline{U}$, $\text{div } \underline{A}$ et ΔV pour $\underline{V} = 2 \underline{x}$, $\underline{U} = \underline{x}$ et $\underline{A} = \text{grad } \underline{V}$.
 $\text{grad } \underline{V} = 2 \underline{I}$, $\underline{U} \cdot \text{grad } \underline{V} = \text{grad } \underline{V} \cdot \underline{U} = 2 \underline{x}$ et $\text{div } \underline{A} = \Delta V = \underline{0}$.
- 6) Calculer $\text{div } \underline{A}$ pour $\underline{A} = \underline{x} \otimes \underline{e}_1$ puis $\underline{A} = \underline{e}_1 \otimes \underline{x}$.
 $\text{div}(\underline{x} \otimes \underline{e}_1) = \underline{e}_1$ et $\text{div}(\underline{e}_1 \otimes \underline{x}) = 3 \underline{e}_1$.
- 7) Calculer $\text{div}(\underline{B} \underline{V})$, $\text{div}(\underline{U} \otimes \underline{V})$ et $\text{rot}(\text{rot } \underline{V})$ pour $B = \underline{x}^2$, $\underline{U} = \underline{x}$ et $\underline{V} = 2 \underline{x}$.
 $\text{div}(\underline{B} \underline{V}) = 10 \underline{x}^2$, $\text{div}(\underline{U} \otimes \underline{V}) = 8 \underline{x}$ et $\text{rot}(\text{rot } \underline{V}) = \underline{0}$.
- 8) Calculer $\int_{\partial \mathcal{D}} \underline{Q} \cdot \underline{n} dS$ et $\int_{\partial \mathcal{D}} \underline{\sigma} \cdot \underline{n} dS$ pour $\underline{Q}(\underline{x}) = x \underline{e}_1 + y \underline{e}_2 - 2z \underline{e}_3$ et

$$\underline{\sigma}(\underline{x}) = \underline{e}_1 \otimes \underline{Q}(\underline{x}).$$

Comme $\operatorname{div} \underline{Q} = 0$ et $\operatorname{div} \underline{\sigma} = 0$, le théorème de la divergence entraîne que ces intégrales sont nulles.

9) On considère l'équation $\rho_0 \frac{\partial^2 \xi}{\partial t^2} = (\lambda + \mu) \operatorname{grad}(\operatorname{div} \xi) + \mu \Delta \xi$ où $\xi(a_1, a_2, a_3, t)$ est un champ de vecteurs 3D et où λ et μ sont des constantes positives.

On note $d = \operatorname{div} \xi$ et $\underline{r} = \operatorname{rot} \xi$. Montrer que $\frac{d^2 d}{dt^2} = c_1^2 \Delta d$ et $\frac{d^2 \underline{r}}{dt^2} = c_2^2 \Delta \underline{r}$ où c_1 et c_2 sont des constantes que l'on déterminera.

Comme les dérivations en temps (t) et en espace (\underline{a}) commutent, comme $\operatorname{div} \operatorname{grad} = \Delta$ et comme $\operatorname{rot} \operatorname{grad} = 0$, les champs $d(\underline{a}, t)$ et $\underline{r}(\underline{a}, t)$ vérifient bien l'équation des ondes avec $c_1 = \sqrt{\frac{\lambda + 2\mu}{\rho_0}}$ et $c_2 = \sqrt{\frac{\mu}{\rho_0}}$.

2 Exercices de niveau II

NIVEAU II Révision sur les tenseurs (A)

1) Démontrer que $\underline{u} \otimes \underline{v} \cdot \underline{w} = (\underline{v} \cdot \underline{w}) \underline{u}$ et que ses composante sont $v_j w_j u_i$.

En utilisant la convention d'Einstein, on peut écrire $\underline{u} \otimes \underline{v} \cdot \underline{w} = u_i v_j w_j \underline{e}_i = (\underline{v} \cdot \underline{w}) \underline{u}$.

2) Relier ce résultat à la relation $\underline{A} \cdot \underline{u} = A_{ij} \underline{e}_i \otimes \underline{e}_j \cdot \underline{u} = A_{ij} u_j \underline{e}_i$.

Comme $\underline{A} = A_{ij} \underline{e}_i \otimes \underline{e}_j$ et $\underline{e}_i \otimes \underline{e}_j \cdot \underline{u} = (\underline{e}_j \cdot \underline{u}) \underline{e}_i = u_j \underline{e}_i$, on a $\underline{A} \cdot \underline{u} = A_{ij} u_j \underline{e}_i$.

3) On considère la relation linéaire $\underline{\sigma} = \lambda \operatorname{tr}(\underline{\epsilon}) \underline{I} + 2\mu \underline{\epsilon}$ entre deux tenseurs d'ordre deux $\underline{\sigma}$ et $\underline{\epsilon}$. Projeter cette relation sur l'espace des tenseurs sphériques et l'espace des tenseurs déviatoriques. Montrer que $\underline{\epsilon} = a \operatorname{tr}(\underline{\sigma}) \underline{I} + 2b \underline{\sigma}$, où a et b sont des constantes que l'on déterminera.

La projection de la relation $\underline{\sigma} = \lambda \operatorname{tr}(\underline{\epsilon}) \underline{I} + 2\mu \underline{\epsilon}$ sur les espaces vectoriels des tenseurs d'ordre deux sphériques et déviatoriques conduit à $\underline{\sigma}^{(s)} = \frac{1}{3} \operatorname{tr}(\underline{\sigma}) \underline{I} = \frac{1}{3} (3\lambda + 2\mu) \operatorname{tr}(\underline{\epsilon}) \underline{I} = (3\lambda + 2\mu) \underline{\epsilon}^{(s)}$ et $\underline{\sigma}^{(d)} = 2\mu \underline{\epsilon}^{(d)}$. On en déduit $\underline{\epsilon} = \underline{\epsilon}^{(s)} + \underline{\epsilon}^{(d)} = \frac{1}{3\lambda + 2\mu} \underline{\sigma}^{(s)} + \frac{1}{2\mu} \underline{\sigma}^{(d)} = \frac{1}{3\lambda + 2\mu} \frac{1}{3} \operatorname{tr}(\underline{\sigma}) \underline{I} + \frac{1}{2\mu} [\underline{\sigma} - \frac{1}{3} \operatorname{tr}(\underline{\sigma}) \underline{I}]$. On a donc bien $\underline{\epsilon} = a \operatorname{tr}(\underline{\sigma}) \underline{I} + 2b \underline{\sigma}$ avec $a = \frac{1}{3} (\frac{1}{3\lambda + 2\mu} - \frac{1}{2\mu})$ et $b = \frac{1}{4\mu}$. On peut aussi projeter la relation $\underline{\epsilon} = a \operatorname{tr}(\underline{\sigma}) \underline{I} + 2b \underline{\sigma}$ en $\underline{\epsilon}^{(s)} = (3a + 2b) \underline{\sigma}^{(s)}$ et $\underline{\epsilon}^{(d)} = 2b \underline{\sigma}^{(d)}$ pour en déduire $(3\lambda + 2\mu)(3a + 2b) = 1$ et $(2\mu)(2a) = 1$.

4) Montrer que $\iint_{\partial \mathcal{D}} p \underline{n} dS = \iiint_{\mathcal{D}} \operatorname{grad} p d^3x$.

On pose $\underline{\sigma} = p \underline{I}$ et on applique la formule de la divergence $\iint_{\partial \mathcal{D}} \underline{\sigma} \cdot \underline{n} dS = \iiint_{\mathcal{D}} \operatorname{div} \underline{\sigma} d^3x$ en remarquant que $\operatorname{div}(p \underline{I}) = \operatorname{grad} p$.

5) En utilisant la convention d'Einstein, développer les expressions $\operatorname{div}(B \underline{V})$, $\operatorname{div}(\underline{U} \otimes \underline{V})$.

On a $\operatorname{div}(B \underline{V}) = \frac{\partial(B V_j)}{\partial x_j} = \frac{\partial B}{\partial x_j} V_j + B \frac{\partial V_j}{\partial x_j} = \operatorname{grad} B \cdot \underline{V} + B \operatorname{div} \underline{V}$. La seconde expression s'écrit $\operatorname{div}(\underline{U} \otimes \underline{V}) = \frac{\partial(U_i V_j)}{\partial x_j} \underline{e}_i = \frac{\partial U_i}{\partial x_j} V_j \underline{e}_i + U_i \frac{\partial V_j}{\partial x_j} \underline{e}_i = \operatorname{grad} \underline{U} \cdot \underline{V} + \operatorname{div} V \underline{U}$.

3 Exercices de niveau III

NIVEAU III Révision sur les tenseurs (B)

- 1) On considère $\underline{K} = \underline{\text{grad}} \underline{U}$ et sa décomposition $\underline{K} = \underline{\Omega} + \underline{D}$ en partie antisymétrique et symétrique. On pose $\underline{\tau} = \lambda_n \text{tr}(\underline{D}) \underline{I} + 2 \mu_n \underline{D}$. Montrer que $\underline{\text{div}} \underline{\tau} = (\lambda_n + \mu_n) \underline{\text{grad}}(\text{div} \underline{U}) + \mu_n \Delta \underline{U}$.
- 2) Ecrire la formule de la divergence $\int_{\partial \mathcal{D}} \underline{Q} \cdot \underline{n} dS = \int_{\mathcal{D}} \text{div} \underline{Q} d^3x$ avec la convention d'Einstein. Exprimer les composantes du vecteur $\underline{C} = \underline{A} - \underline{B}$ avec $\underline{A} = \int_{\partial \mathcal{D}} \underline{x} \wedge \underline{\sigma}(\underline{x}) \cdot \underline{n} dS$ et $\underline{B} = \int_{\mathcal{D}} \underline{x} \wedge \underline{\text{div}} \underline{\sigma}(\underline{x}) d^3x$. En déduire que $\underline{\sigma}$ est symétrique lorsque $\underline{C} = \underline{0}$ pour tout domaine \mathcal{D} .
- 3) On considère un champ de tenseurs d'ordre deux symétrique $\underline{\sigma}(\underline{x})$ et un champ de vecteurs $\underline{U}(\underline{x})$. On note $\underline{K} = \underline{\text{grad}} \underline{U}$ et $\underline{K} = \underline{\Omega} + \underline{D}$ sa décomposition en partie antisymétrique et symétrique. On note $A = \int_{\partial \mathcal{D}} \underline{U} \cdot \underline{\sigma} \cdot \underline{n} dS$, $B = \int_{\mathcal{D}} \underline{\text{div}} \underline{\sigma} \cdot \underline{U} d^3x$ et $C = A - B$. Montrer que $C = \int_{\mathcal{D}} \underline{\sigma} : \underline{D} d^3x$.